УДК 517.958:536.2

ТVD-СХЕМА ДЛЯ ЧИСЛЕННОГО РЕШЕНИЯ ПЕРЕНОСА ИЗЛУЧЕНИЯ В *P*₁-ПРИБЛИЖЕНИИ

А. Д. Гаджиев, Д. А. Кошутин, А. А. Шестаков (РФЯЦ-ВНИИТФ)

Рассматривается TVD-схема для численного решения переноса излучения в *P*₁приближении. За основу взята трехточечная схема, эквивалентная монотонной схеме первого порядка в инвариантах Римана. Путем TVD-модификации основных функций строится трехточечная схема с улучшенными монотонными свойствами.

Ключевые слова: перенос теплового излучения, Р₁-приближение.

Введение

Система уравнений переноса излучения и уравнения энергии представляют собой сложную нелинейную систему, зависящую в общем случае от семи независимых переменных [1]. Поэтому ее часто решают в более простом приближении. К таковым относится P_1 -приближение. Для нестационарной задачи оно приводит к гиперболической системе уравнений относительно первых моментов в разложении интенсивности излучения по сферическим функциям.

По сравнению с параболическим уравнением при разработке численного алгоритма для гиперболического уравнения возникают значительные трудности. В работе [2] показана невозможность сочетания монотонности и второго порядка аппроксимации в рамках линейной разностной схемы для гиперболической системы уравнений, а именно такое сочетание предпочтительно для практического применения. Нередко численные алгоритмы строятся на переключении на немонотонных участках со схем второго порядка на монотонные схемы первого порядка. В работе [3], помимо переключения, используется также способ введения искусственной диссипации, который улучшает монотонность, не снижая порядка аппроксимации. В схемах с переключателями есть свои дополнительные недостатки. В частности, может ухудшиться сходимость итераций.

Одним из наиболее перспективных подходов к решению гиперболической системы является использование TVD-схем [4, 5], которые позволяют в классе нелинейных схем сочетать монотонность и второй порядок аппроксимации.

В работе [6] рассмотрен TVD-метод применительно к схеме РОМБ [7] для решения уравнений переноса в P₁-приближении. За базовую схему первого порядка взята схема РОМБ, которая эквивалентна монотонной схеме бегущего счета в инвариантах. Далее путем реконструкции решения с применением соответствующего ограничителя строится монотонного типа схема второго порядка. Используемая в этой схеме TVD-методология вносит в схему ограничитель, который вычисляется явно по известным значениям величин с предыдущего временного шага для инвариантов. При этом значения величин с верхнего временного слоя берутся в рамках данной ячейки, что не нарушает идеологии двухточечной схемы РОМБ. Для ускорения скорости сходимости итераций используется ВДМ-метод [8]. Хотя данная нелинейная TVD-схема обладает многими полезными свойствами, она сложна при обобщении на многомерный случай.

В настоящей работе рассмотрен более простой вариант TVD-схемы. В качестве базовой взята трехточечная схема, которая эквивалентна монотонной схеме первого порядка в инвариантах Римана в плоской геометрии. В сферически-симметричной геометрии монотонную схему в инвариантах Римана построить не удается, поэтому за основу берутся соотношения связи схемы первого порядка в инвариантах Римана для плоской геометрии. Путем TVD-модификации основных функций U, S строится трехточечная схема с улучшенными монотонными свойствами. Улучшение монотонных свойств схемы в сферически-симметричной геометрии достигается за счет применения TVDограничителей производных искомых функций. В отличие от работы [6] для ускорения скорости сходимости итераций используется не ВДМ-метод, а решатель для линеаризованных по температуре уравнений переноса в P_1 -приближении.

Постановка задачи

Рассмотрим одномерную систему переноса лучистой энергии в многогрупповом *P*₁-приближении [1]:

$$\frac{1}{c}\frac{\partial U_g}{\partial t} + \frac{\partial (r^{\sigma}S_g)}{r^{\sigma}\partial r} + \alpha_{cg}U_g = \alpha_{cg}B_g;$$

$$\frac{1}{c}\frac{\partial S_g}{\partial t} + \frac{1}{3}\frac{\partial U_g}{\partial r} + \alpha_g S_g = 0;$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} = \sum_{g=1}^G \alpha_{cg} (U_g - B_g).$$

Здесь t — время; r — координата; c — скорость света; g — индекс энергетической группы, $g = 1, \ldots, G$; J_g — интенсивность излучения группы g; $U_g = \int_{-1}^{1} J_g d\mu$ — плотность излучения, умноженная на скорость света; $S_g = \int_{-1}^{1} \mu J_g d\mu$ — поток излучения; ε_g — энергия; $B_g = \frac{8\pi}{c^2 \tilde{h}^3} \int_{\Delta \varepsilon} \frac{\varepsilon^3}{\exp \frac{\varepsilon}{T} - 1} d\varepsilon$ —

равновесная плотность излучения, умноженная на скорость света; \tilde{h} — постоянная Планка; α_{cg} — коэффициент поглощения фотонов; α_{sg} — коэффициент рассеяния фотонов; α_{g} — коэффициент рассеяния фотонов; α_{g} — коэффициент

ослабления, $\alpha_g = \alpha_{cg} + \alpha_{sg}$; E — внутренняя энергия вещества; $\sigma = 0, 1, 2$ соответствуют случаям плоской, цилиндрически-симметричной и сферически-симметричной геометрий.

Граничные условия имеют вид

$$\alpha_{0,g}U_g+\beta_{0,g}S_g=\varphi_{0,g};\qquad \alpha_{1,g}U_g+\beta_{1,g}S_g=\varphi_{1,g},$$

где $\alpha_{0,g}, \beta_{0,g}, \varphi_{0,g}, \alpha_{1,g}, \beta_{1,g}, \varphi_{1,g}$ — параметры для задания граничных условий.

Разностная аппроксимация

Система разностных P_1 -уравнений, выражающая интегральный закон сохранения для ячеек сетки, имеет вид (для упрощения записи здесь опущены индексы g и i + 1/2)

$$\frac{1}{c\tau}U^{n+1} + \frac{1}{V}\Delta_i \left(r^{\sigma}S^{n+1}\right) + (\alpha U)^{n+1} = \frac{1}{c\tau}U^n + (\alpha_c B)^{n+1} + (\alpha_s U)^{n+1};$$

$$\frac{1}{c\tau}S^{n+1} + \frac{1}{3h}\Delta_i U^{n+1} + (\alpha S)^{n+1} = \frac{1}{c\tau}S^n,$$

(1)

где $\alpha = \alpha_c + \alpha_s$; $\tau^n = t^{n+1} - t^n$; $h = h_{i+1/2} = r_{i+1} - r_i$; $V = V_{i+1/2} = \frac{r_{i+1}^{\sigma+1} - r_i^{\sigma+1}}{\sigma+1}$; $\Delta_i (r^{\sigma}S) = (r^{\sigma}S)_{i+1} - (r^{\sigma}S)_{i+1}$; $\Delta_i U = U_{i+1} - U_i$. Здесь и в дальнейшем опускаются индексы у величины τ^n .

Заметим, что в первом уравнении системы (1) в правой части оставлен член $(\alpha_s U)^{n+1}$, который позволяет в левой части сохранить коэффициент α , необходимый для перехода в инварианты Римана.

Запишем систему (1) для плоской геометрии в инвариантах $\psi_{1,2} = \frac{1}{\sqrt{3}} U \mp S$:

$$\frac{1}{c\tau}\psi_1^{n+1} - \frac{1}{h\sqrt{3}}\Delta_i\psi_1^{n+1} + \alpha\psi_1^{n+1} = \frac{1}{c\tau}\psi_1^n + \frac{1}{\sqrt{3}}Q^{n+1}, \quad Q = \alpha_c B + \alpha_s U;$$

$$\frac{1}{c\tau}\psi_2^{n+1} + \frac{1}{h\sqrt{3}}\Delta_i\psi_2^{n+1} + \alpha\psi_2^{n+1} = \frac{1}{c\tau}\psi_2^n + \frac{1}{\sqrt{3}}Q^{n+1}.$$
(2)

Рассматривая римановы инварианты, приходящие в узел (рис. 1), для системы уравнений (2) можно построить монотонную схему первого порядка точности:

$$\psi_{2,i} = \psi_{2,i-1/2}; \qquad \psi_{1,i} = \psi_{1,i+1/2}.$$
(3)

По формулам обратного перехода $U = \frac{\sqrt{3}}{2} (\psi_1 + \psi_2), S = \frac{1}{2} (\psi_2 - \psi_1)$ получаем соотношения связи для U и S в узлах:

$$U_{i} = \frac{U_{i+1/2} + U_{i-1/2}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \left(S_{i-1/2} - S_{i+1/2} \right); \quad S_{i} = \frac{S_{i+1/2} + S_{i-1/2}}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \left(U_{i-1/2} - U_{i+1/2} \right).$$
(4)

Подставляя соотношения связи (4) в систему (1), получаем следующие уравнения:

$$a_{i}^{0}U_{i-1/2} + b_{i}^{0}U_{i+1/2} + c_{i}^{0}U_{i+3/2} + d_{i}^{0}S_{i-1/2} + e_{i}^{0}S_{i+1/2} + g_{i}^{0}S_{i+3/2} = f_{i}^{0};$$

$$a_{i}^{1}U_{i-1/2} + b_{i}^{1}U_{i+1/2} + c_{i}^{1}U_{i+3/2} + d_{i}^{1}S_{i-1/2} + e_{i}^{1}S_{i+1/2} + g_{i}^{1}S_{i+3/2} = f_{i}^{1},$$
(5)

где
$$a_i^0 = -\frac{r_i^\sigma}{\sqrt{3}}; b_i^0 = 2V_{i+1/2} (q_1)_{i+1/2}^{\nu} + \frac{r_i^\sigma + r_{i+1}^\sigma}{\sqrt{3}}; c_i^0 = -\frac{r_{i+1}^\sigma}{\sqrt{3}}; d_i^0 = -r_i^\sigma; e_i^0 = r_{i+1}^\sigma - r_i^\sigma; g_i^0 = r_{i+1}^\sigma; a_i^1 = -1; b_i^1 = 0; c_i^1 = 1; d_i^1 = -\sqrt{3}; e_i^1 = 6hq_{i+1/2}^{\nu} + 2\sqrt{3}; g_i^1 = -\sqrt{3}; f_i^0 = 2V_{i+1/2} \left(\frac{1}{c\tau}U_{i+1/2}^n + \alpha_c B^{n+1}\right); f_i^1 = \frac{6h}{c\tau}S_{i+1/2}^n; q = \frac{1}{c\tau} + \alpha; q_1 = \frac{1}{c\tau} + \alpha_c; i = 0, \dots, I-1.$$

Полученная разностная система обладает монотонными свойствами, но имеет первый порядок аппроксимации. Для повышения порядка аппроксимации перейдем к нелинейным схемам типа TVD. Представим U, S на интервале $r_i \leq r \leq r_{i+1}$ в кусочно-линейной форме:

$$U(r) = U_{i+1/2} + \frac{\partial U_{i+1/2}}{\partial r} \left(r - r_{i+1/2} \right); \quad S(r) = S_{i+1/2} + \frac{\partial S_{i+1/2}}{\partial r} \left(r - r_{i+1/2} \right), \tag{6}$$

где $r_{i+1/2} = 0.5 (r_i + r_{i+1}).$



Рис. 1. Римановы инварианты, приходящие в узел

В системе (4) предполагалось кусочно-постоянное распределение U, S на сеточном интервале (рис. 2), а теперь распределение кусочно-линейное (рис. 3).

В соответствии с TVD-методологией на $\frac{\partial U_{i+1/2}}{\partial r}$, $\frac{\partial S_{i+1/2}}{\partial r}$ накладываются некоторые ограничения, так чтобы формулы (6) в гладкой зоне обеспечивали второй порядок аппроксимации, а в целом сохраняли монотонные свойства системы (5). Тогда формула (6) дает:

– справа от узла *і*

$$U_{i+0} = U_{i+1/2} - 0.5L\left(\Delta_{i+1/2}U\right); \quad S_{i+0} = S_{i+1/2} - 0.5L\left(\Delta_{i+1/2}S\right);$$

- слева от узла *i*

$$U_{i-0} = U_{i-1/2} + 0.5L\left(\Delta_{i-1/2}U\right); \quad S_{i-0} = S_{i-1/2} + 0.5L\left(\Delta_{i-1/2}S\right)$$

где $\Delta_{i-1/2}(.) = (.)_{i+1/2} - (.)_{i-1/2}$; $L\left(\Delta_{i+1/2}\right) = L\left(\Delta_{i-1/2}, \Delta_{i+1/2}\right)$ — ограничитель TVD-схемы; $U_{i+0} \neq U_{i-0}$; $S_{i+0} \neq S_{i-0}$. В граничных точках $L\left(\Delta_{1/2}\right) = \Delta_{1/2} = (.)_{3/2} - (.)_{1/2}$; $L\left(\Delta_{I-1/2}\right) = \Delta_{I-1/2} = (.)_{I-1/2} - (.)_{I-3/2}$.

Например, для ограничителя Чакравати-Ошера имеем

$$L(a,b) = 0.5(1-\delta)\min \operatorname{mod}(a,\beta b) + 0.5(1+\delta)\min \operatorname{mod}(\beta a,b)$$

где β — параметр сжатия, который удовлетворяет условию $1 \le \beta \le \frac{3-\delta}{1-\delta}$. Параметр δ определяет тип схемы и порядок аппроксимации. При $\delta = 1$ получаем схему второго порядка аппроксимации.





Рис. 3. Распределение U, S в схеме (6)

При $\delta = 1/3$; $\beta = 3$ для явной схемы можно получить третий порядок аппроксимации. Для неявной схемы точность также улучшается при этих параметрах.

Для ограничителя min mod имеем $\delta = 0; \beta = 1.$

Рассмотрим в узле *i* соотношения связи, подобные соотношениям связи (3):

$$\psi_{2,i} = \psi_{2,i-1/2}; \qquad \psi_{1,i} = \psi_{1,i+1/2}$$

По формулам обратного перехода $U = \frac{\sqrt{3}}{2} (\psi_1 + \psi_2), S = \frac{1}{2} (\psi_2 - \psi_1)$ получаем соотношения связи для U и S в узлах:

$$U_{i} = \frac{U_{i+1/2} + U_{i-1/2}}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} \left(S_{i+1/2} - S_{i-1/2} \right) + \Delta_{1} \left(US_{i} \right);$$

$$S_{i} = \frac{S_{i+1/2} + S_{i-1/2}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \left(U_{i+1/2} - U_{i-1/2} \right) + \Delta_{2} \left(US_{i} \right),$$
(7)

где
$$\Delta_1 (US_i) = -\frac{1}{4} \Big(L \left(\Delta_{i+1/2} U \right) - L \left(\Delta_{i-1/2} U \right) \Big) + \frac{\sqrt{3}}{4} \Big(L \left(\Delta_{i+1/2} S \right) + L \left(\Delta_{i-1/2} S \right) \Big);$$

 $\Delta_2 (US_i) = \frac{1}{4\sqrt{3}} \Big(L \left(\Delta_{i+1/2} U \right) + L \left(\Delta_{i-1/2} U \right) \Big) + \frac{1}{4} \Big(L \left(\Delta_{i-1/2} S \right) - L \left(\Delta_{i+1/2} S \right) \Big).$

Подставляя соотношения связи (7) в систему (1), получаем уравнения (5) с другими правыми частями

$$f_{i}^{0} = 2 \left[V_{i+1/2} \left(\frac{1}{c\tau} U^{n} + \alpha_{c} B^{n+1} \right)_{i+1/2} - r_{i+1}^{\sigma} \Delta_{2} \left(US_{i+1} \right) + r_{i}^{\sigma} \Delta_{2} \left(US_{i} \right) \right];$$

$$f_{i}^{1} = 2 \left[\frac{3h}{c\tau} S_{i+1/2}^{n} - \Delta_{1} \left(US_{i+1} \right) + \Delta_{1} \left(US_{i} \right) \right].$$
(8)

Полученная система уравнений представляет собой систему с четырехточечным шаблоном на (n+1)-м слое. Если добавки $\Delta_1(US_i)$, $\Delta_2(US_i)$ брать с предыдущей итерации или предыдущего пага, то можно записать схему на (n+1)-м слое на трехточечном шаблоне. При $\Delta_1(US_i) = \Delta_2(US_i) = 0$ получим линейную схему первого порядка точности.

Совместно с уравнениями переноса излучения решается уравнение энергии. Нелинейная система уравнения энергии с уравнениями переноса излучения (1) решается итерационно. На итерационном цикле пересчитываются коэффициенты поглощения с организацией ньютоновской линеаризации внутренней энергии и функции Планка по температуре.

Нелинейная система уравнения энергии с уравнениями переноса излучения (1) на итерационном цикле имеет вид

$$\frac{1}{c\tau}U^{\nu+1} + \frac{1}{V}\Delta_{i}\left(r^{\sigma}S^{\nu+1}\right) + \alpha_{\tilde{n}}^{\nu}U^{\nu+1} = \frac{1}{c\tau}U^{n} + \alpha_{c}^{\nu}B^{\nu+1};$$

$$\frac{1}{c\tau}S^{\nu+1} + \frac{1}{3h}\Delta_{i}U^{\nu+1} + \alpha^{\nu}S^{\nu+1} = \frac{1}{c\tau}S^{n};$$

$$\frac{E^{\nu+1} - E^{n}}{\tau} = \sum_{g=1}^{G}\alpha_{cg}^{\nu}\left(U_{g}^{\nu+1} - B_{g}^{\nu+1}\right).$$
(9)

Линеаризуем по температуре внутреннюю энергию и функцию Планка:

$$E^{\nu+1}(T) = E^{\nu}(T) + E^{\nu}_{T}(T^{\nu+1} - T^{\nu}); \quad B^{\nu+1}_{g}(T) = B^{\nu}_{g}(T) + B^{\nu}_{gT}(T^{\nu+1} - T^{\nu});$$

где $E_T^{\nu} = \left(\frac{\partial E}{\partial T}\right)^{\nu}$; $B_{gT}^{\nu} = \left(\frac{\partial B_g}{\partial T}\right)^{\nu}$. Тогда из уравнения энергии получаем выражение для нахождения температуры

$$T_{i+1/2}^{\nu+1} = T_{i+1/2}^{\nu} + \left[\frac{E^n - E^{\nu} + \tau \sum_{g=1}^G \alpha_{c,g}^{\nu} \left(U_g^{\nu+1} - B_g^{\nu} \right)}{E_T^{\nu} + \tau \sum_{g=1}^G \alpha_{c,g}^{\nu} B_{g,T}^{\nu}} \right]_{i+1/2}.$$
 (10)

Линеаризуя функцию Планка в системе (9) по температуре и подставляя формулу (10), получаем в первом уравнении системы (8)

$$f_i^0 = f_{i+1/2}^{01} + f_{i+1/2}^{02},$$

где

$$\begin{split} f_{i+1/2}^{01} &= 2V \left\{ \frac{1}{c\tau} U_g^n + \alpha_{cg} \Big[B_g^\nu + \lambda B_{gT}^\nu \left(E^n - E^\nu \right) \Big] - \tau \lambda \alpha_{cg} B_{gT}^\nu \sum_{g'=1}^G \alpha_{cg'} B_{g'}^\nu \right\}_{i+1/2} + \\ &+ 2 \Big(r_i^\sigma \Delta_2 \left(US_i \right) - r_{i+1}^\sigma \Delta_2 \left(US_{i+1} \right) \Big), \quad \lambda_{i+1/2} = \left(E_T^\nu + \tau \sum_{g'=1}^G \alpha_{cg'} B_{g'T}^\nu \right)_{i+1/2}^{-1}; \\ f_{i+1/2}^{02} &= \left(2V \tau \lambda \alpha_{cg} B_{gT}^k \sum_{g'=1}^G \alpha_{cg'} U_{g'}^{\nu+1} \right)_{i+1/2}. \end{split}$$

Если выражение $f_{i+1/2}^{02}$ перенести в левую часть первого уравнения системы (5), объединяя члены при g' = g с коэффициентом b_i^0 , то оно примет вид

$$\left(a_{i}^{0}U_{i-1/2} + \bar{b}_{i}^{0}U_{i+1/2} + c_{i}^{0}U_{i+3/2} + d_{i}^{0}S_{i-1/2} + e_{i}^{0}S_{i+1/2} + g_{i}^{0}S_{i+3/2}\right)_{g}^{\nu+1} - 2\tau \left[V\lambda\alpha_{cg}B_{gT}^{\nu}\sum_{g'=1}^{G}\left(\alpha_{cg'} - \alpha_{cg}\right)U_{g'}^{\nu+1}\right]_{i+1/2} = \left(f_{i}^{01}\right)_{g}^{\nu},$$

$$(11)$$

где $\bar{b}_i^0 = b_i^0 - 2\tau \left(V \lambda B_{gT}^{\nu} \alpha_{cg}^2 \right)_{i+1/2}, i = 0, \dots, I-1, g = 1, \dots, G.$

Для решения системы (5) с заменой первого уравнения на (11) используется решатель из библиотеки SPARSKIT [9]. Итерации заканчиваются при выполнении условий $\left|T_{i+1/2}^{\nu+1} - T_{i+1/2}^{\nu}\right| \leq \varepsilon^{\nu} (\varepsilon_1 + T_{i+1/2}^{\nu})$. Точность вычисления температуры определяется константами сходимости ε^{ν} , ε_1 . При сходимости итераций получаем на шаге плотности $U^{n+1} = U^{\nu+1}$, потоки $S^{n+1} = S^{\nu+1}$, температуры $T^{n+1} = T^{\nu+1}$ и переходим на следующий шаг по времени.

Численные расчеты

Отработка новой схемы проводилась на двух задачах Флека [10], обобщенных на сферическисимметричную геометрию. На внутреннюю поверхность сферического слоя толщиной 4 см падает планковский поток излучения, соответствующий температуре вещества T = 1. Слой состоит из трех физических областей. Радиус внутренней сферы 100 см, внешней — 104 см.

Спектральные граничные условия на внешней границе имели вид $\frac{1}{4}U_g - \frac{1}{2}S_g = 0$; на внутренней границе $\frac{1}{4}U_g + \frac{1}{2}S_g = \frac{1}{4}B_g$ (T = 1). Коэффициент поглощения вычислялся по формуле $\alpha_c = \frac{\chi \left(1 - e^{-\varepsilon/T}\right)}{\varepsilon^3}$; $\chi = 27$ в области 1 (100 < r < 102) и области 3 (102,4 < r < 104); в области 2 $(102 < r < 102,4) \chi = 27$ для первой задачи Флека, $\chi = 10\,000$ для второй задачи Флека. Коэффициент рассеяния $\alpha_s = 0$. Начальная температура в областях T = 0,00001, уравнение состояния вещества E = 0.81T.

По энергетической переменной расчеты выполнены на сетке с разбиением 0; 0,3; 0,6; 0,8; 1,2; 1,5; 1,8; 2,4; 2,7; 3; 4; 5; 7; 9; 11; 15 (число групп 15). Пространственная сетка — равномерная в каждой области по радиусу: 28, 16, 24 интервалов в областях 1, 2, 3 соответственно. Шаг по времени $\tau = 0,0002$. Итерационный пересчет решения на каждом временном шаге проводился до вычисления температуры вещества с точностью 0,01 % ($\varepsilon^{\nu} = 10^{-4}$; $\varepsilon_1 = 1$).

На рис. 4 приведены профили температуры в первой задаче Флека на 10, 25 и 600-м шагах по времени. Нужно заметить, что в этой задаче TVD-схема с ограничителями min mod и Чакравати— Ошера дает одинаковые результаты.

Число внешних итераций в данной задаче практически не меняется на шагах. Поэтому для исследований итерационного метода достаточно рассмотреть первые 20 шагов.

В табл. 1 приведено среднее число внешних итераций за 20 первых временных шагов. Видно, что в первой задаче Флека все схемы дают одинаковую скорость сходимости итераций, т. е. итерационный



Рис. 4. Профили температуры вещества в первой задаче Флека: 1 — на 10-м шаге; 2 — на 25-м шаге; 3 — на 600-м шаге; · · · – схема без ограничителей; — – TVD-схема с ограничителем Чакравати–Ошера

Таблица 1

Среднее число внешних итераций за 20 первых временных шагов в первой задаче Флека

Тип ограничителя	au=0,0001	au=0,0005	
Без ограничителя	3,1	3,5	
$\min \mod$	3,1	3,5	
Чакравати-Ошера	3,1	3,5	

метод практически не зависит от разностной схемы. При увеличении шага по времени в 5 раз число итераций возрастает в 1,13 раза. Это свидетельствует о слабой зависимости итерационного метода от шага.

На рис. 5 приведены профили температуры вещества для второй задачи Флека, полученные на 10, 25 и 600-м шагах по времени. Видно, что схема без ограничителей, в отличие от TVD-схем, сильнее размазывает фронт тепловой волны.

В табл. 2 приведено среднее число внешних итераций за 20 первых временных шагов для второй задачи Флека. Видно, что, хотя в данной задаче все схемы дают близкую скорость сходимости итераций, TVD-схема с ограничителем Чакравати—Ошера сходится быстрее остальных схем. При увеличении шага по времени в 5 раз число итераций возрастает в 1,3 раза. Это свидетельствует о слабой зависимости итерационного метода от шага, а небольшое число итераций (меньше 5 во всех вариантах) — о хорошей скорости сходимости метода.



Рис. 5. Профили температуры вещества во второй задаче Флека: 1 — на 10-м шаге; 2 — на 25-м шаге; 3 — на 600-м шаге; · · · — схема без ограничителей; - - - ТVD-схема с ограничителем min mod, — TVD-схема с ограничителем Чакравати—Ошера

Таблица 2

Среднее число внешних итераций за 20 первых временных шагов во второй задаче Флека

Тип ограничителя	$\tau = 0,0001$	au=0,0005	
Без ограничителя	$3,\!6$	4,7	
minmod	3,4	4,2	
Чакравати-Ошера	$3,\!4$	4	

В заключение еще раз отметим основные достоинства предложенной методики.

В данной работе в отличие от [6] используется другая схема решения уравнений переноса в P_1 -приближении: TVD-модификация применяется к основным функциям U, S и добавка от TVD-реконструкции взята с предыдущего шага. Это заметно упрощает схему.

Для совместного решения уравнений переноса излучения в P₁-приближении и уравнения энергии используется не ВДМ-метод, а решатель для линеаризованных по температуре уравнений переноса.

Список литературы

- 1. Зельдович Я. Б., Райзер Ю. П. Физика ударных волн и высокотемпературных гидродинамических явлений М.: Наука, 1966.
- 2. Годунов С. К. Разностный метод численного расчета разрывных решений уравнений гидродинамики // Мат. сборник 1959. № 47. Вып. 3. С. 271—306.
- Гаджиев А. Д., Шестаков А. А. Метод РОМБ для решения многогруппового уравнения переноса излучения в Р₁-приближении // Вопросы атомной науки и техники. Сер. Математическое моделирование физических процессов. 1989. Вып. 3. С. 66—70.
- Harten A. On a class of high resolution total variation stable finite difference schemes // SIAM J. Numer. Anal. 1984. Vol. 21(1). P. 1–23.
- 5. Куликовский А. Г., Погорелов Н. В., Семенов А. Ю. Математические вопросы численного решения гиперболических систем уравнений. М.: Физматлит, 2001.
- 6. Вершинская А. С., Гаджиев А. Д., Грабовенская С. А., Шестаков А. А. Применение TVDреконструкции для построения монотонной и второго порядка схемы РОМБ решения уравнения переноса теплового излучения в Р₁-приближении // Вопросы атомной науки и техники. Сер. Математическое моделирование физических процессов. 2009. Вып. 2. С. 21—36.
- 7. Гаджиев А. Д., Писарев В. Н. Неявный конечно-разностный метод РОМБ для численного решения уравнений газовой динамики с теплопроводностью // Журнал вычисл. мат. и мат. физ. 1976. Т. 19, № 5. С. 1288—1303.
- Гаджиев А. Д., Шестаков А. А. Метод выделения диагональной матрицы для численного решения уравнения переноса излучения в P₁-приближении по схеме РОМБ // Вопросы атомной науки и техники. Сер. Математическое моделирование физических процессов. 2006. Вып. 1. С. 3—13.
- 9. Saad Y. SPARSKIT: Abasic toot kit for sparse matrix computation. Technical report 90-20, Research Institute for Advenced Science, NASA Ames Research Center, Moffet Field, CA, 1990.
- 10. Fleck J. A. Cummings J. D. An implicit Monte Carlo sheme for calculating time and frequency dependent nonlinear transport // J. Comput. Phys. 1971. Vol. 8. P. 313-342.

Статья поступила в редакцию 30.07.12.